(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



T (BBIG BINDER) (K BYRING KIRK) BBIN BBIN BBIN BBIN BBIN BBIN BBIN KIRK BBIN KERA KIR BBIN KERA KERA KERA KERA

(43) 国際公開日 2004年10月28日(28.10.2004)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2004/093011 A1

(51) 国際特許分類7: H04N 1/387, 5/265, 5/93, 7/01

G06T 3/00,

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/005514

(22) 国際出願日:

2004年4月16日(16.04.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

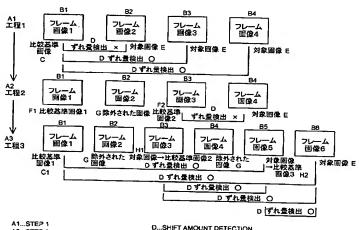
日本語

(30) 優先権データ: 特願2003-112392 2003年4月17日(17.04.2003) JP

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): セイコー エプソン株式会社 (SEIKO EPSON CORPORATION) [JP/JP]; 〒1630811 東京都新宿区西新宿二丁目4番 1号 Tokyo (JP).

- (72) 発明者: および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 相磯 政司 (AISO, Seiji) [JP/JP]; 〒3928502 長野県諏訪市大和三丁目3番 5号 セイコーエプソン株式会社内 Nagano (JP).
- (74) 代理人: 特許業務法人 明成国際特許事務所 (TOKKYO GYOMUHOJIN MEISEI INTERNA-TIONAL PATENT FIRM); 〒4600003 愛知県名古屋 市中区錦二丁目18番19号 三井住友銀行名古屋 ビル 7 階 Aichi (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が 可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,

- (54) Title: GENERATION OF STILL IMAGE FROM A PLURALITY OF FRAME IMAGES
- (54) 発明の名称: 複数のフレーム画像からの静止画像の生成



A2...STEP 2 A3...STEP 3 B1...FRAME IMAGE 1

B2...FRAME IMAGE 2 B3...FRAME IMAGE 3 B4...FRAME IMAGE 4

B4...FRAME IMAGE 0

C...COMPARISON REFERENCE IMAGE

1...COMPARISON REFERENCE IMAGE 1

H1...OBJECT IMAGE → COMPARISON REFERENCE IMAGE 2

H2...OBJECT IMAGE → COMPARISON REFERENCE IMAGE 3

D...SHIFT AMOUNT DETECTION E...OBJECT IMAGE F1...COMPARISON REFERENCE IMAGE 1

G... EXCLUDED IMAGE

F2...COMPARISON REFERENCE IMAGE 2

B5...FRAME IMAGE 5 B6...FRAME IMAGE 6

(57) Abstract: A part of a plurality of frame images is used as a comparison object image for combination of still images. One of the comparison object images is used as a comparison reference image and one of the comparison object images is used as an object image. The comparison reference image is compared to the object image to obtain a parameter. Unless the parameter satisfies a predetermined reference, the object image is excluded from the comparison object image. Furthermore, an arbitrary number of frame ineages from the plurality of frame images are set as comparison object images and the aforementioned comparison is performed used the total number of the reference images as a combination reference and the comparison object images reaches a predetermined number. A combined image generation section (75) generates a still image by combining the comparison object images and the reference images, a total number of which reaches the predetermined number.

SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC.

NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約: 複数のフレーム画像の一部を静止画像の合成に使用する比較対象画像とする。比較対象画像のうち 1 枚を比較基準画像、1 枚を対象画像として、比較基準画像と対象画像を比較してパラメータを求める。そのパラメータが所定の基準を満たさなければ、対象画像を、比較対象画像から除外する。更に、複数のフレーム画像から任意の数のフレーム画像を比較対象画像に設定し、合成の基準となる基準画像と比較対象画像の合計数が所定の数以上になるまで、上記比較を行なう。合成画像生成部 7 5 は、合計数が所定の数以上の比較対象画像と基準画像を合成して静止画像を生成する。

20

1

明細書

複数のフレーム画像からの静止画像の生成

技術分野

5 本発明は、動画像に含まれる複数のフレーム画像を合成して、静止画像を生成 する技術に関する。

背景技術

従来、ディジタルビデオカメラ等で撮影された動画像の1シーンをキャプチャ 10 して、フレーム画像よりも高解像度の静止画像を生成することが行われている。 このような静止画像は、動画像に含まれる複数のフレーム画像を重ね合わせて合 成することによって生成される。

例えば、特開2000-244851号公報には、連続する(n+1)枚のフレーム画像から1枚のフレーム画像を基準画像として選択し、この基準画像に対する他のn枚のフレーム画像(対象画像)の動きベクトルをそれぞれ算出し、各動きベクトルに基づいて、(n+1)枚のフレーム画像を合成して静止画像を生成する技術が開示されている。

また、特開平6-350974号公報では、インタレース方式による動画像から静止画像を生成する技術において、インタレース方式で対になる2枚のフィールドのうち、1枚のフィールドを基準画像とし、他の1枚のフィールドを対象画像として、フィールドごとに対象画像が合成に適しているか否かを判別し、適していれば合成する技術が提案されている。 一般に、合成するフレーム画像を増やせば、静止画像の画質が向上すると考えられているが、合成するフレーム画像を増やしても画質が向上するとは限らない。以下、その理由について説明する。

25 図1は、基準画像と合成対象画像との合成方法を示す説明図である。図1の上 段に、基準画像と合成対象画像とを、ずれ量を補正して配置した様子を示した。

10

15

20

25

図1の下段には、基準画像と、合成対象画像と、合成画像の各画素の位置関係を示した。図1の下段において、「○」は、基準画像の画素を表している。「●」は、合成対象画像の画素を表している。破線の格子上にハッチングを付した丸印は、合成画像の画素を表している。なお、この図では、基準画像および合成対象画像の解像度は同じであるものとし、フレーム画像の解像度を×軸方向および y 軸方向に1.5倍に増大する場合について示している。

ここで、合成画像の画素 g 1 に着目する。この画素 g 1 は、基準画像の画素 t 1 と一致している。この場合、画素 g 1 を囲む合成対象画像の 4 つの画素 s 1 ~ s 4 の階調値に基づいて、画素 g 1 の位置における階調値をバイリニア法によって求め、この階調値と基準画像の画素 t 1 の階調値とを平均することによって、画素 g 1 の階調値を決定する。

また、合成画像の画素 g 2 の階調値は、以下の手順で決定する。すなわち、まず、画素 g 2 を囲む基準画像の 4 つの画素 t 2 ~ t 5 の階調値に基づいて、画像 g 2 の位置における階調値をバイリニア法によって求める。次に、画素 g 2 を囲む合成対象画像の 4 つの画素 s 4 ~ s 7 の階調値に基づいて、画素 g 2 の位置における階調値をバイリニア法によって求める。そして、両者を平均することによって画素 g 2 の階調値を決定する。

他の画素についても、以上説明したのと同様にして階調値を決定することができる。ここでは、理解を容易にするため、基準画像および対象画像の解像度が同じであるものとして説明したが、基準画像および合成対象画像の解像度が異なっている場合には、適宜、拡大または縮小して同様の処理を行えばよい。

図2は、基準画像と合成対象画像とのずれ量が0である場合の合成方法を示す 説明図である。図2の上段に、基準画像と合成対象画像とを、ずれ量を補正して 配置した様子を示した。ずれ量が0であるから、基準画像と合成対象画像は完全 に重なっている。図2の下段には、基準画像と、合成対象画像と、合成画像の各 画素の位置関係を示した。基準画像と合成対象画像が重なっているので、基準画 像と合成対象画像の各画素は、同じ位置に存在している。

合成画像の画素 g 2 の階調値は、以下の手順で決定する。すなわち、まず、画素 g 2 を囲む基準画像の4 つの画素 t 2 ~ t 5 の階調値に基づいて、画像 g 2 の位置における階調値をバイリニア法によって求める。次に、画素 g 2 を囲む合成対象画像の4 つの画素 s 2 ~ s 5 の階調値に基づいて、画素 g 2 の位置における階調値をパイリニア法によって求める。そして、両者を平均することによって画素 g 2 の階調値を決定する。

画素 t 2~ t 5の階調値と画素 s 2~ s 5の階調値がそれぞれ同値であるから、 画素 t 2~ t 5の階調値に基づいて、バイリニア法によって求めた画像 g 2の位置における階調値と、画素 s 2~ s 5の階調値に基づいて、バイリニア法によって求めた画素 g 2の位置における階調値は、同じ値となる。つまり、それらの平均値も、画素 t 2~ t 5の階調値に基づいて、バイリニア法によって求めた画像 g 2の位置における階調値や、画素 s 2~ s 5の階調値に基づいて、バイリニア法によって求めた画像 k 2の位置における階調値や、画素 s 2~ s 5の階調値に基づいて、バイリニア 法によって求めた画素 g 2の位置における階調値と同じとなる。

15 つまり、基準画像と合成対象画像のずれ量がOである場合は、合成処理を行なっても合成結果の画像と元の画像に差異がない。ずれ量が僅かな場合も同様に、合成結果の画像と元の画像にほとんど違いが現れない。これらの場合は、合成処理を行なっても、徒に処理時間を増やすだけで、画質を飛躍的に向上することは望めない。

20

5

10

発明の開示

本発明は、上述の課題を解決するためになされたものであり、動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する場合に、効率的に静止画像の画質を向上することを目的とする。

25 上述の課題の少なくとも一部を解決するため、本発明の画像生成装置は、動画 像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する画像生成装置であって、

10

15

20

25

前記複数のフレーム画像の中の基準フレーム画像以外のフレーム画像に含まれる領域のうち、少なくとも1以上を、前記基準フレーム画像内の基準フレーム画像領域との関係で設定された所定の規則に基づいて、合成対象フレーム画像領域に設定する合成対象設定部と、前記基準フレーム画像領域及び前記合成対象フレーム画像領域から、1つの比較基準フレーム画像領域を抽出する比較基準抽出部と、前記比較基準フレーム画像領域以外の合成対象フレーム画像領域から、1つの対象フレーム画像領域を抽出する対象抽出部と、前記比較基準フレーム画像領域を前記対象フレーム画像領域を比較し、所定のパラメータを求める比較部と、前記パラメータが所定の基準を満たさなければ、前記対象フレーム画像領域を合成対象フレーム画像領域から除外する除外部と、前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域を合成して合成画像領域を生成する合成画像生成部とを備えることを特徴とする。

ここで、フレーム画像とは、プログレッシブ方式 (ノンインタレース方式ともいう)で表示可能な静止画像である。したがって、インタレース方式の場合は、ラスタの異なる複数のフィールド画像(奇数フィールドと偶数フィールド)から

構成される画像が本発明のフレーム画像に相当する。

本発明によれば、所定の基準を満たさないフレーム画像の領域を合成の対象から除外し、なおかつ合成するフレーム画像領域の枚数を所定枚数以上確保することで、効率的に合成画像の画質を向上することができる。ここで言う所定の基準は、例えば比較部の求めたパラメータが画像ずれ量であれば、画像ずれ量が閾値以上であることなどである。詳しくは後述する。所定枚数は任意に設定可能であるが、2枚以上であることが望ましい。

合成対象設定部は、動画において基準フレーム画像に時系列的に連続しているフレーム画像の領域を、連続数枚合成対象フレーム画像領域に設定しても良いし、数枚おきに合成対象フレーム画像領域に設定しても良い。

合成画像生成部が行なう画像の合成処理には、ニアレストネイバ法や、バイリ

ニア法や、バイキュービック法など、周知の種々の画像補間の手法を適用することができる。一般に、高速処理が可能な方法は、手順が簡素化されているため、 手順が複雑な方法よりも補間精度が悪く、画質が劣る。例えば、ニアレストネイ バ法と、バイリニア法と、バイキュービック法とは、この順序で手順が複雑にな り、処理時間が長くなる。一方、補間精度が高くなり、画質が向上する。

合成画像生成部は、前記合成対象フレーム画像領域と前記基準フレーム画像領域の合計枚数が多い場合は、ニアレストネイバ法などにより高速の合成処理を行ない、少ない場合はバイキュービック法などにより補間精度の良い合成処理を行なうものとしても良い。

10 上記画像生成装置は、さらに、前記基準フレーム画像内に、合成の基準となる 領域を前記基準フレーム画像領域として設定する設定部と、前記基準フレーム画 像領域と、前記基準を満たす合成対象フレーム画像領域の合計数が所定の数以上 になるまで、前記合成対象設定部と前記比較基準抽出部と前記対象抽出部と前記 比較部と前記除外部の処理を繰り返させるフレーム数制御部と、を備えるように 15 してもよい。

本発明の画像生成装置において、前記基準フレーム画像の指定を受ける指定受付部を備え、前記設定部は、指定を受けたフレーム画像を基準フレーム画像としても良い。

これにより、ユーザが、動画の中から静止画像としたいフレーム画像を選択し 20 て、基準フレーム画像とすることができる。

上記画像生成装置において、前記比較基準抽出部は、前記基準フレーム画像領域を前記比較基準フレーム画像領域とするものとしても良い。

基準フレーム画像領域は、合成の基準となる画像の領域なので、まず基準フレーム画像領域を比較基準フレーム画像領域とすることが望ましい。基準フレーム 画像領域を比較基準フレーム画像領域として、合成対象フレーム画像領域について、合成に値するか否かを判断し、合成に値した合成対象フレーム画像領域のう

20

ちの1枚を、次に比較基準フレーム画像領域とすることができる。

例えば、フレーム画像領域1とフレーム画像領域2とフレーム画像領域3において、フレーム画像領域1が基準フレーム画像領域、フレーム画像領域2とフレーム画像領域3が合成対象フレーム画像領域であるとする。まずフレーム画像領域1を比較基準フレーム画像領域として、フレーム画像領域2とのずれ量と、フレーム画像領域3とのずれ量を求める。求めたずれ量が、それぞれ所定値以上であった場合、次にフレーム画像領域2を比較基準フレーム画像領域とする。

フレーム画像領域1とフレーム画像領域2のずれ量と、フレーム画像領域1とフレーム画像領域3のずれ量とが、それぞれ所定値以上であっても、フレーム画 像領域2とフレーム画像領域3のずれ量が0であれば、フレーム画像領域1,2,3をすべて合成する必要はないからである。つまり、フレーム画像領域1,2またはフレーム画像領域1,3を合成すれば足りる。フレーム画像領域2を比較基準フレーム画像領域とし、フレーム画像領域3を対象フレーム画像領域とすることで、フレーム画像領域3を合成対象から除外することが可能となる。

15 上記画像生成装置において、前記合成対象フレーム画像領域から、1つのフレーム画像の領域としての特徴が所定の条件を満たすフレーム画像の領域を取り除く排除部を備えるものとしても良い。

所定の条件としては、例えば、ノイズが大きい、ピントがぼけている、手がレンズ前に被さるなどして色の階調が異常である、などがあげられる。排除部により、そのようなフレーム画像領域は、予め合成対象から取り除くことができる。

上記画像生成装置において、前記パラメータは、画像ずれ量であるものとして も良い。

画像ずれ量は、例えば手ぶれやカメラのターンで生ずる。画像ずれ量が小さす ぎると、合成対象フレーム画像領域は合成画像領域の画質を殆どあげることがで 25 きない。本発明では、合成画像領域の画質の向上にあまり役立たない合成対象フ レーム画像領域を合成対象から除外することができる。画像ずれ量は、並進ずれ

10

15

20

25

量および回転ずれ量の少なくとも一方を含むものとしても良い。並進ずれ量は、 ブロックマッチング法や、勾配法や、これらを組み合わせた手法など、種々の手 法によって、検出することができる。回転ずれ量も、また、幾何学的な計算によ って検出することができる。パラメータが画像ずれ量であれば、先に述べた所定 の基準は画像ずれ量が閾値以上であることなどである。

上記画像生成装置において、前記比較部は、前記対象フレーム画像領域を含む対象フレーム画像の、前記比較基準フレーム画像領域を含む比較基準フレーム画像からの画像ずれ量を求めるフレームずれ量算出部と、前記対象フレーム画像領域の、前記比較基準フレーム画像領域からの画像ずれ量を、前記フレームずれ量算出部が求めた画像ずれ量に基づいて求める領域ずれ量算出部とを備えるものとしても良い。

本発明によれば、領域のずれ量をフレーム画像の画像ずれ量をもとに、簡便に求めることができる。フレーム画像の画像ずれ量が、回転ずれ量を含んでいても、個々の領域のずれ量としては、並進ずれ量で近似可能な場合もある。また、フレーム画像全体としては合成に値しない画像も、領域に分割することで合成に使用できるようになる場合もある。フレーム画像の画像ずれ量を求めずに、領域のずれ量を直接計算しても良い。

上記画像生成装置において、前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と前記比較基準フレーム画像領域における同じ位置の画素の特徴量の比較によって得られる画像差分であるものとしても良い。

特徴量は、色の階調や輝度であっても良い。本発明では、比較基準フレーム画像領域と比較して、画像差分がほとんどないフレーム画像領域を合成対象から除外することができる。同じ内容のフレーム画像領域同士を合成しても、また同じ内容のフレーム画像領域が得られるだけで、画質が向上しないので、比較基準フレーム画像領域と同じ内容のフレーム画像領域を合成対象フレーム画像領域から除外する意図である。

本発明は、動画においてフレームレートを変換した場合など、同じ内容のフレーム画像が連続する場合に、同じ内容のフレーム画像領域は合成対象から除外するのに、特に有効である。そのような場合では、ずれ量を計算するまでもなく、画像差分があるか否かだけで、合成に値するか否か判別可能だからである。画像差分のみ求めれば良いので簡便となる。パラメータが画像差分であれば、先に述べた所定の基準は画像差分がOではないことなどである。

上記画像生成装置において、前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と、前記比較基準フレーム画像領域における、画素の特徴量の平均値の比較であっても良い。

- 10 本発明では、比較基準フレーム画像領域と比較して、特徴に差異があるフレーム画像領域を合成対象から除外することができる。比較基準フレーム画像領域と比べて明らかに異常なフレーム画像領域を合成に使用すると、合成フレーム画像の画質も異常になってしまうので、明らかに異常なフレーム画像領域を合成対象フレーム画像領域から除外する意図である。
- 15 例えば、色調が明るい場面の静止画像領域を合成している際に、暗い色調のフレーム画像領域を合成対象から除外する場合などに特に有効である。そのような場合では、ずれ量を計算するまでもなく、特徴量の平均値の差を計算するだけで、合成に値するか否か判別可能だからである。特徴量の平均値の差のみ求めれば良いので簡便となる。パラメータが画素の特徴量の平均値の比較であれば、先に述べた所定の基準は画素の特徴量の平均値の比較が大きいことなどである。

上記画像生成装置において、前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域は、前記フレーム画像が、それぞれ同じ形式で分割された領域であって、前記対象抽出部は、前記比較基準フレーム画像領域に対応する同じ位置の対象フレーム画像領域を抽出するものとしても良い。

25 本発明によれば、フレーム画像が同じ形式で分割された領域毎に、合成対象と するか否か判別可能となる。領域毎に判別することで、一様に合成対象から除外

15

されていたフレーム画像も、ある領域では合成対象とすることができる。その結果、合成画像の画質をあげることもできる。

本発明は、上述の画像生成装置としての構成の他、画像生成方法の発明として 構成することもできる。また、これらを実現するコンピュータプログラム、およ びそのプログラムを記録した記録媒体、そのプログラムを含み搬送波内に具現化 されたデータ信号など種々の態様で実現することが可能である。なお、それぞれ の態様において、先に示した種々の付加的要素を適用することが可能である。

本発明をコンピュータプログラムまたはそのプログラムを記録した記録媒体等として構成する場合には、画像生成装置の動作を制御するプログラム全体として構成するものとしてもよいし、本発明の機能を果たす部分のみを構成するものとしてもよい。また、記録媒体としては、フレキシブルディスクやCD-ROM、DVD-ROM、光磁気ディスク、ICカード、ROMカートリッジ、パンチカード、バーコードなどの符号が印刷された印刷物、コンピュータの内部記憶装置(RAMやROMなどのメモリ)および外部記憶装置などコンピュータが読み取り可能な種々の媒体を利用できる。

図面の簡単な説明

図1は、基準画像と対象画像との合成方法を示す説明図である。

図2は、基準画像と対象画像とのずれ量がOである場合の合成方法を示す説明 20 図である。

図3は、本発明の第1実施例としての画像生成装置100の概略構成を示す説明図である。

図4は、第1実施例において、複数のフレーム画像を合成して静止画像を生成 する様子を概念的に示す説明図である。

25 図5は、比較基準画像と対象画像とのずれ量について示す説明図である。 図6は、勾配法による並進ずれ量の算出方法を示す説明図である。

- 図7は、回転ずれの算出方法を示す説明図である。
- 図8は、第1実施例における静止画像生成処理の流れを示すフローチャートである。
 - 図9は、フレーム画像の入力処理を示したフローチャートである。
- 5 図10は、本発明の第2実施例としての画像生成装置100Aの概略構成を示す説明図である。
 - 図 1 1 は、比較基準画像と対象画像とのブロックのずれ量について示す説明図である。
 - 図12は、ブロックに分割したフレーム画像を示す説明図である。
- 10 図13は、第2実施例における静止画像生成処理の流れを示すフローチャートである。
 - 図14は、パノラマ画像生成の様子を示す説明図である。

発明を実施するための最良の形態

- 15 以下、本発明の実施の形態について、実施例に基づき以下の順序で説明する。
 - A. 第1実施例:
 - A 1. 画像生成装置の構成:
 - A 2. 静止画像の生成:
 - A 3. ずれ量の検出:
- 20 A 4. 静止画像生成処理:
 - B. 第2実施例:
 - B 1. 画像生成装置の構成:
 - B2. ブロックのずれ量の検出:
 - B3. 静止画像生成処理:
- 25 C. 変形例:

15

20

A. 第1 実施例:

A 1. 画像生成装置の構成:

図3は、本発明の第1実施例としての画像生成装置100の概略構成を示す説明図である。この画像生成装置100は、動画像に含まれる複数のフレーム画像を合成して、フレーム画像よりも高解像度の静止画像を生成する装置である。画像生成装置100は、汎用のパーソナルコンピュータに所定のアプリケーションソフトをインストールすることによって構成されており、図示する各機能ブロックをソフトウェア的に備えている。

パーソナルコンピュータは、CPUや、ROMや、RAMの他、ハードディス 10 クや、DVD-ROM、メモリカード等の記録媒体から動画像を入力するための インタフェースなどを備えている。また、入力した動画像を再生する機能も有し ている。

制御部10は、各部の制御を行う。フレーム画像入力部20は、動画像に含まれるフレーム画像を入力する。本実施例では、フレーム画像入力部20は、動画像の再生中にユーザが一時停止の指示を、入力したタイミングから、時系列的に連続する4枚のフレーム画像を入力するものとした。ここで入力するフレーム画像の数が、静止画像の合成に使用されるフレーム画像の数となる。

フレーム画像入力部20は、4枚のフレーム画像を入力すると同時に、それに時系列的に連続する20枚のフレーム画像を入力し、フレーム画像記憶部30に別値に記憶させておく。その20枚のフレーム画像は、先の4枚のフレーム画像が静止画像の合成に適さない場合に、新たに合成の候補となる予備のフレーム画像である。以下、20枚のフレーム画像を予備フレーム画像と呼ぶ。また、先の4枚のフレーム画像は、選択フレーム画像と呼ぶ。フレーム画像入力部20は、予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更する処理も行なう。

25 フレーム画像入力部 2 O が入力するフレーム画像の数は、ユーザが任意に設定できるようにしてもよい。また、入力するフレーム画像は、時系列的に連続して

10

15

いなくてもよい。コマンド入力部に入力したタイミングにおけるフレーム画像を2枚目または3枚目のフレーム画像として、時系列的に連続してフレーム画像を入力してもよい。

フレーム画像記憶部30は、フレーム画像入力部20が入力した複数のフレーム画像を記憶する。排除部50は、フレーム画像記憶部30に記憶された選択フレーム画像のうち、フレーム単位で評価した場合に異常なフレーム画像を取り除く。例えば、ノイズが大きいフレーム画像や、ピントがぼけたフレーム画像や、手がレンズ前に被さるなどして色の階調が異常な選択フレーム画像を取り除く。

選択フレーム画像が取り除かれた場合は、フレーム画像入力部20が、新たに予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更する。変更される予備フレーム画像は、先に選択フレーム画像となった画像に時系列的に連続する予備フレーム画像である。排除部50は、新たに選択フレーム画像となった画像を調べ、異常な選択フレーム画像を取り除く。最終的に排除部50により正常と判断された選択フレーム画像が4枚になるまで、選択フレーム画像の排除と、予備フレーム画像から選択フレーム画像への変更は繰り返す。

基準画像指定受付部25は、選択フレーム画像をモニタに表示する。ユーザは、表示された選択フレーム画像の中から基準画像としたいフレーム画像を指定する。 基準画像指定受付部25は、その指定を受け付ける。基準画像設定部40は、基 準画像指定受付部25が指定を受けた選択フレーム画像を基準画像に設定する。

- 20 なお、基準画像指定受付部25を備えずに、選択フレーム画像のうち、フレーム画像入力部20が最初に入力した選択フレーム画像を基準画像として設定するものとしてもよい。画像生成装置100内に、選択フレーム画像それぞれについて、その特徴量(例えば、エッジ強度等)の解析を行うための機能ブロックを設け、解析結果に基づいて、基準画像の設定を行うようにしてもよい。
- 25 比較対象設定部 4 5 は、選択フレーム画像のうち、基準画像以外の選択フレーム画像を、比較対象画像に設定する。比較基準画像設定部 9 0 は、基準画像また

10

15

は比較対象画像のうちの1枚を、比較基準画像に設定する。ただし、最初に基準 画像を比較基準画像に設定する。比較対象再設定部85は、比較基準画像以外の 比較対象画像を、比較対象画像に再設定する。対象画像設定部65は、比較対象 画像のうち1枚を、次に比較基準画像とのずれ量を検出する対象として、対象画 像に設定する。本実施例では、後述するように、比較対象画像を、フレーム画像 入力部20が入力(変更)した順に、対象画像として設定していくものとした。

ずれ量検出部60は、基準画像に対する対象画像のずれ量を検出する。本実施例では、ずれ量として、並進ずれ量を検出するものとした。このずれ量の検出については、後述する。除外部80は、ずれ量検出部60が検出したずれ量が所定の基準を満たさなければ、対象画像を、比較対象画像から除外する。

判断部70は、比較基準画像と比較対象画像の合計数が4枚になっているかどうか判断する。4枚の場合は、合成画像生成部75は、解像度変換を行うとともに、ずれ量検出部60が検出したずれ量を補償するように、比較基準画像と比較対象画像とを合成して合成画像を生成する。合成の際の基準となるのは、基準画像で、合成方法は先に述べた通りである。ただし、4枚の画像の合成となるので、合成画像の各々の画素において4つの階調値の平均を求めることになる。4枚となっていない場合は、再度フレーム画像入力部が予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更する。

20 A 2. 静止画像の生成:

図4は、第1実施例において、複数のフレーム画像を合成して静止画像を生成する様子を概念的に示す説明図である。先に説明したように、本実施例では、時系列的に連続するフレーム画像を用いて、静止画像を生成する。先頭のフレーム画像1が基準画像設定部40により設定された基準画像であり、フレーム画像2からフレーム画像4までが比較対象設定部45により設定された比較対象画像である。なお、いずれのフレーム画像も排除部50により排除されなかったフレー

ム画像である。

10

15

工程1について説明する。比較基準画像設定部90は、まず基準画像であるフレーム画像1を比較基準画像に設定する。比較対象再設定部85は、比較基準画像以外の比較対象画像、つまりフレーム画像2からフレーム画像4までを比較対象画像に再設定する。対象画像設定部65は、比較対象画像のうち、まずフレーム画像2を対象画像とする。ずれ量検出部60は、比較基準画像(フレーム画像1)と対象画像(フレーム画像2)のずれ量を検出する。除外部80は、そのずれ量が所定の基準を満たすかどうか判別する。ここでは、所定の基準を満たさなかったものとして「×」印を図示する。つまり、フレーム画像2は、除外部80により比較対象画像から除外される。

次に、対象画像設定部65は、フレーム画像3を対象画像とする。そして比較基準画像(フレーム画像1)と対象画像(フレーム画像3)のずれ量が検出され、ずれ量が所定の基準を満たすかどうか判別される。ここでは、所定の基準を満たすものとして「o」印を図示する。つまり、フレーム画像3は、除外部80により比較対象画像から除外されない。次に、フレーム画像4を対象画像として、比較基準画像(フレーム画像1)と対象画像(フレーム画像4)のずれ量が検出される。ずれ量が所定の基準を満たすものとして「o」印を図示する。

工程2について説明する。工程2は、工程1の次に行なわれる処理である。まず、比較基準画像設定部90が、除外部80により除外されなかった比較対象画 ② 像(フレーム画像3とフレーム画像4)のうちの1枚(フレーム画像3)を、比較基準画像に設定する。基準画像(フレーム画像1)は、工程1ですでに比較基準画像となったので、比較基準画像にはされない。区別のため、先のフレーム画像1を比較基準画像1、フレーム画像3を比較基準画像2と呼ぶ。

そして、比較対象再設定部85が、その比較基準画像(フレーム画像3)以外 25 の比較対象画像(フレーム画像4)を、新たに比較対象画像とする。ここでは、 新たな比較対象画像が1枚となったが、複数枚となる場合もある。

10

25

対象画像設定部65は、比較対象画像のうちの1枚を対象画像とする。必然的にフレーム画像4が対象画像となる。ずれ量検出部60は、比較基準画像2(フレーム画像3)と対象画像(フレーム画像4)のずれ量を検出する。除外部80は、そのずれ量が所定の基準を満たすかどうか判別する。所定の基準を満たさなかったものとして「×」印を図示した。つまり、フレーム画像4は、除外部80により比較対象画像から除外されることになる。

次に、判断部70が、比較基準画像と比較対象画像の合計数が4枚になっているかどうか判断する。判断部70は、ずれ量検出後に比較対象画像が1枚以下になった際に判断を行なう。比較基準画像はフレーム画像1とフレーム画像3の2枚、比較対象画像は0枚となったので、合計2枚である。よって、4枚ではないので、フレーム画像入力部20が、フレーム画像の合計数が4枚となるように予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更する。つまり、2枚の予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更する。つまり、2枚の予備フレーム画像を選択フレーム画像の変更を行なう。

15 このように新たに入力したフレーム画像が、工程3に図示したフレーム画像5とフレーム画像6である。工程3について説明する。工程3は、工程2の次に行なわれる処理である。まず、比較対象設定部45が、フレーム画像5とフレーム画像を比較対象画像に設定する。比較基準画像設定部90は、フレーム画像1を比較基準画像1とし、比較対象再設定部85は、フレーム画像3、フレーム画像20 5、フレーム画像6を比較対象画像とする。

そして、フレーム画像3、フレーム画像5、フレーム画像6の順に対象画像に 設定してずれ量を検出する。フレーム画像3、フレーム画像5、フレーム画像6 のいずれも、ずれ量が所定の基準を満たすものとして「o」印を図示する。なお、 フレーム画像1とフレーム画像3のずれ量検出結果は、工程1で示してあるので、 工程3では図示を省略した。

次に、比較対象画像(フレーム画像3、フレーム画像5、フレーム画像6)の

10

15

うちの1枚(フレーム画像3)を比較基準画像2として、残りの比較対象画像(フレーム画像5、フレーム画像6)を比較対象画像とする。そして、フレーム画像5、フレーム画像6の順に対象画像に設定してずれ量を検出する。フレーム画像5、フレーム画像6のいずれも、ずれ量が所定の基準を満たすものとして「o」印を図示する。

更に、比較対象画像(フレーム画像5、フレーム画像6)のうちの1枚(フレーム画像5)を比較基準画像3として、残りの比較対象画像(フレーム画像6)を比較対象画像とする。そして、フレーム画像6を対象画像に設定してずれ量を検出する。フレーム画像6のずれ量が所定の基準を満たすものとして「o」印を図示する。

ずれ量検出後に比較対象画像が1枚以下(フレーム画像6のみ)になったので、 判断部70が判断を行なう。比較基準画像が3枚(フレーム画像1、フレーム画像3、フレーム画像5)と比較対象画像が1枚(フレーム画像6)で、合計4枚である。よって、比較基準画像と比較対象画像の合計数が4枚となったので、合成画像生成部75は、解像度変換を行うとともに、ずれ量検出部60が検出したずれ量を補償するように、比較基準画像と比較対象画像とを合成して静止画像を生成する。以下、比較基準画像と対象画像とのずれ量の検出について説明する。

A3. ずれ量の検出:

20 図5は、比較基準画像と対象画像とのずれ量について示す説明図である。比較 基準画像の座標(×1, y1)が対象画像の座標(×2, y2)にずれているも のとする。ここでは、ずれ量として並進ずれ量(u, v)と、回転ずれ量 δとを 用いる。

本実施例では、比較基準画像と対象画像との並進ずれ量を、勾配法によって求 25 めるものとした。図6は、勾配法による並進ずれ量の算出方法を示す説明図であ る。図6(a)には、比較基準画像および対象画像の画素および輝度を示した。 図 6 (a) において、例えば、(x 1 i, y 1 i) は、比較基準画像の画素の座標値を表しており、B 1 (x 1 i, y 1 i) は、その輝度を表している。また、図 6 (b) には、勾配法の原理を示した。

ここでは、対象画像の座標(x 2 i, y 2 i)の画素が、比較基準画像の座標 (x 2 i, y 2 i)の画素が、比較基準画像の座標 (x 1 i x 1 i x 1 i x 1 i x 1 i x 1 i x 2 i, y 2 i)の画素が、比較基準画像の座標である(x 1 i x 1 i x 2 i, y 1 i x 2 i)の画素が、比較基準画像の座標である(x 1 i x 1 i x 2 i, y 1 i x 3 ii x 2 ii x 3 ii x 3 ii x 4 ii x 5 ii x 5 ii x 6 ii x 6 ii x 7 ii x 7 ii x 8 ii x 9 ii x 9 ii x 8 ii x 9 i

図6(b)に示すように、

$$P \times = B \cdot 1 (x \cdot 1 + 1, y \cdot 1 + 1) - B \cdot 1 (x \cdot 1 + 1, y \cdot 1 + 1) - B \cdot 1 (x \cdot 1 + 1, y \cdot 1 + 1)$$

$$Py = B1 (x1i, y1i+1) - B1 (x1i, y1i) \cdots (2)$$

10 とし、

$$B1=B1 (x1i, y1i) \cdots (3)$$

$$B2=B2 (x2i, y2i) \cdots (4)$$

とすると、

$$P \times \cdot \Delta \times = B \cdot 2 - B \cdot 1 \cdot \cdot \cdot \cdot (5)$$

15
$$Py \cdot \Delta y = B2 - B1 \cdot \cdot \cdot (6)$$

の関係が成り立つ。したがって、

$$\{P \times \cdot \Delta \times - (B2-B1)\}\ ^2=0 \cdot \cdot \cdot (7)$$

$$\{P \times \Delta y - (B2-B1)\} = 0 \cdot (8)$$

を満たす $\Delta \times \times \Delta y$ を求めればよい。実際には、各画素について $\Delta \times \times \Delta y$ を算 20 出し、全体で平均をとることになる。

そして、×方向およびy方向の両方向を考慮すると、

$$S^{2}=\Sigma \{P \times \cdot \Delta \times + P y \cdot \Delta y - (B 2 - B 1)\}^{2} \cdot \cdot \cdot (9)$$

を最小にする $\Delta \times \Delta y$ を求めればよい。

なお、本実施例では、勾配法によって、並進ずれ量を算出するものとしたが、

25 ブコックマッチング法や、反復勾配法や、これらを組み合わせた手法など、他の 手法を用いるようにしてもよい。 図7は、回転ずれの算出方法を示す説明図である。ここでは、比較基準画像と 対象画像との並進ずれが補正されているものとする。

比較基準画像の座標(x 1, y 1)の原点Oからの距離をr とし、x 軸からの回転角度を θ とすると、r 、 θ は、

ここで、原点Oを中心として、比較基準画像の座標(x 1, y 1)を角度 δ だけ回転させたときに、対象画像の座標(x 2, y 2)と一致するものとすると、

10 この回転による×軸方向およびy軸方法の移動量は、

$$x 2-x 1\approx -r \cdot \delta \cdot s i n\theta = -\delta \cdot y 1 \cdot \cdot \cdot (12)$$

 $y 2-y 1\approx r \cdot \delta \cdot c o s\theta = \delta \cdot x 1 \cdot \cdot \cdot (13)$
によって求められる。

したがって、上記式(9)における Δx 、 Δy は、

15
$$\Delta x = u - \delta \cdot y \cdot 1$$
 ... (14)
 $\Delta y = v + \delta \cdot x \cdot 1$... (15)

と表すことができる。

これらを上記式(9)に代入すると、

$$S^2=\Sigma \{Px \cdot (u-\delta \cdot y 1)\}$$

上記式(16)のS2を最小にするu, v, δを最小二乗法によって求めることにより、比較基準画像と対象画像との1画素未満の並進ずれ量および回転ずれ量を精度よく検出することができる。なお、第1.実施例では、フレーム間の時間は微小なので回転ずれ量やズームを考慮しない。回転ずれを考慮しないので、δ≈ Oとして、

 $S^2 = \Sigma \{Px \cdot u + Py \cdot y - (B^2 - B^1)\}^2 \cdot \cdot \cdot (17)$

を最小にする u, v を最小二乗法によって求めることにより、比較基準画像と対象画像との 1 画素未満の並進ずれ量を検出する。

5 A 4. 静止画像生成処理:

10

15

図8は、第1実施例における静止画像生成処理の流れを示すフローチャートである。画像生成装置100のCPUが実行する処理である。

まず、フレーム画像入力部20は、フレーム画像を入力する(ステップS20)。 図9は、フレーム画像の入力処理を示したフローチャートである。フレーム画像 入力部20は、まず動画像から選択フレーム画像4枚と予備フレーム画像20枚 を入力し、フレーム画像記憶部30に記憶させる(ステップS21)。

ントがぼけている、手がレンズ前に被さるなどして色の階調が異常である、などの異常があるか否か判断する(ステップS23)。異常であれば(ステップS23)、その選択フレーム画像はフレーム画像記憶部30から削除して(ステップS24)、予備フレーム画像を1枚選択フレーム画像に変更する(ステップS25)。すべての選択フレーム画像が正常と判断されるまで、ステップS23からステップS25までを繰り返す。

次に、排除部50は、選択フレーム画像のうちの1枚に、ノイズが大きい、ピ

基準画像指定受付部25は、すべての選択フレーム画像をモニタに表示して(ス 20 テップS27)、基準画像の指定をユーザから受け付ける(ステップS28)。基 準画像の指定は1枚である。基準画像設定部40は、ユーザから指定を受けた1 枚の選択フレーム画像を基準画像に設定する(ステップS29)。そして、比較対 象設定部45は、基準画像以外の選択フレーム画像を比較対象画像に設定する(ス テップS30)。以上でフレーム画像入力処理の説明は終わり、図8に戻って静止 画像生成処理の流れを説明する。

次に、基準画像または比較対象画像のうちの1枚を比較基準画像に設定し(ス

15

テップS35)、比較基準画像以外の比較対象画像を、比較対象画像に再設定する (ステップS40)。そして、比較対象画像のうち1枚を、対象画像に設定し、比較基準画像に対する対象画像のずれ量を検出する (ステップS50)。

ただし、検出結果のずれ量が(u, v)であれば、ずれ量(Δ u, Δ v)は、(u, v)と最も近い整数と、(u, v)の差の絶対値として求める。例えば、(u, v) = (2.3,0.8) であれば、(u, v)と最も近い整数は、(2,1) であるから、ずれ量(Δ u, Δ v)=|(2,1)-(2.3,0.8)|=(0.3,0.2) となる。

次に、ずれ量(Δu, Δv)が閾値(0.1,0.1)以下であれば(ステップ 555)、合成に値しないものとして、対象画像を比較対象画像から除外する(ステップ 60)。全ての比較対象画像について比較基準画像とのずれ量を検出していなければ(ステップ 65)、次の比較対象画像を対象画像に設定して、ステップ 845からステップ 860までを繰り返す。

全ての比較対象画像について比較基準画像とのずれ量を検出したら(ステップ S 6 5)、比較対象画像が 1 枚以下になっているかどうか判断する(ステップ S 7 0)。 1 枚以下になっていなければ、新たに比較対象画像を比較基準画像として、ステップ S 3 5 からステップ S 6 5 までを繰り返す。

1枚以下になっていれば(ステップS70)、比較基準画像と比較対象画像の合計が4枚となっているかどうか判断する(ステップS75)。4枚となっていなければ、足りない分だけ予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更し(ステップS85)、新たに追加した選択フレーム画像について排除処理(図9のステップS31)を行なう。そして、新たに追加した選択フレーム画像を比較対象画像に設定する(ステップS86)。4枚となっていれば、比較基準画像と比較対象画像とを合成して合成画像を生成する(ステップS80)。

25 以上説明した第1実施例の画像生成装置によれば、比較基準画像とのずれ量が 小さいフレーム画像を合成の対象から除外し、なおかつ合成するフレーム画像の 枚数を4枚確保することで、効率的に合成画像の画質を向上することができる。

B. 第2実施例:

B1. 画像生成装置の構成:

5 図10は、本発明の第2実施例としての画像生成装置100Aの概略構成を示す説明図である。画像生成装置100Aの構成は、分割部95を備えていること以外は、第1実施例の画像生成装置100とほぼ同じである。なお、以下に説明するように、第2実施例では、対象画像を複数のブロックに分割して、ブロック単位で比較基準画像とのずれ量を求める。そして、比較基準画像とのずれ量が小さいブロックを合成の対象から除外する。このため、分割部95は、全ての選択フレーム画像を各ブロックが16×16画素になるように分割する。

B2. ブロックのずれ量の検出:

図11は、基準画像と対象画像とのブロックのずれ量について示す説明図である。比較基準画像の座標(×1, y1)が対象画像の座標(×2, y2)にずれているものとする。第2実施例においては、フレーム画像のずれ量は、並進ずれ量(u, v)と、回転ずれ量8の3つのパラメータからなる。

図12は、ブロックに分割したフレーム画像を示す説明図である。図のフレーム画像は、5×8のブロックに分割されている。全体のフレーム画像が、図の矢 印に示すように回転している場合でも、ブロックのずれ量としては並進ずれ量(u, v) のみで表現できる。

具体的には、図11の(xb, yb)を中心とするブロックのずれ量(ub, vb)は、

 $(ub, vb) = (u-yb\delta, v+xb\delta)$

25 となる。つまり、各ブロックのずれ量は、フレーム画像の並進ずれ量と回転ずれ 量から計算すればよい。ここでは、各ブロックのずれ量をフレーム画像の並進ず れ量と回転ずれ量から計算するものとしたが、各ブロックのずれ量を直接検出しても構わない。

B3. 静止画像生成処理:

5 図13は、第2実施例における静止画像生成処理の流れを示すフローチャートである。画像生成装置100AのCPUが実行する処理である。

第2実施例においては、まず全ての選択フレーム画像を各ブロックが 1 6×1

6 画素になるように分割する (ステップS92)。そして、各ブロックについて、第1実施例と同様の処理を行なう(ステップS95~ステップS150)。つまり、10 各ブロックが独立したフレーム画像であるものとみなして処理を行なう。その際、選択フレーム画像内において同じ位置のブロック (選択フレーム画像1の第1ブロック,選択フレーム画像2の第1ブロック,選択フレーム画像3の第1ブロック,選択フレーム画像4の第1ブロック)同士で処理を行なう。第2ブロック、第3ブロック・・についても同様に、全てのブロックについて、ステップS95からステップS150までの処理を繰り返す (ステップS155)。

ただし、予備フレーム画像を選択フレーム画像に変更したら(ステップS 1 5 5)、排除処理をして(ステップS 3 0)、選択フレーム画像を比較対象画像に設定し(ステップS 1 5 6)、その比較対象画像も各ブロックが 1 6×1 6 画素になるように分割する(ステップS 1 5 8)。

20 以上説明した第2実施例の画像生成装置100Aによれば、ブロックのずれ量をフレーム画像の画像ずれ量をもとに、簡便に求めることができる。フレーム画像全体としては合成に使用できなかった画像も、ブロックに分割することで合成に使用できるようになる場合もある。

25 C. 変形例:

以上、本発明のいくつかの実施の形態について説明したが、本発明はこのよう

10

15

な実施の形態になんら限定されるものではなく、その要旨を逸脱しない範囲内において種々なる態様での実施が可能である。例えば、合成するフレーム画像の枚数や、ずれ量の閾値は、様々に設定可能である。更に、比較基準画像と対象画像における同じ位置の画素の特徴量の差の集合である画像差分や、画素の特徴量の平均値の差を、対象画像を合成に使用するか否かの判断基準としても良い。また、以下のような変形例が可能である。

上記第1実施例の画像生成装置100は、パノラマ画像の生成を行うこともできる。図14は、パノラマ画像生成の様子を示す説明図である。ここでは、実線で示した5枚のフレーム画像1~5を合成し、その一部を抽出して、破線で示したパノラマ画像を生成する場合について示した。先に説明した従来の画像生成装置では、フレーム画像1を基準画像とした場合には、フレーム画像5と重なる領域がないため、合成画像の生成ができなかった。しかし、第1実施例の画像生成装置100によれば、比較基準画像をフレーム画像1→フレーム画像2→フレーム画像3→フレーム画像4と変更することにより、より多くのフレーム画像を合成してパノラマ画像を生成することが可能である。

産業上の利用可能性

この発明は、動画や静止画の複数のフレーム画像を合成する装置に適用可能である。

請求の範囲

- 1. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する画像生成装置であって、
- 5 前記複数のフレーム画像の中の基準フレーム画像以外のフレーム画像に含まれる領域のうち、少なくとも1以上を、前記基準フレーム画像内の基準フレーム画像領域との関係で設定された所定の規則に基づいて、合成対象フレーム画像領域に設定する合成対象設定部と、

前記基準フレーム画像領域及び前記合成対象フレーム画像領域から、1つの比 10 較基準フレーム画像領域を抽出する比較基準抽出部と、

前記比較基準フレーム画像領域以外の合成対象フレーム画像領域から、1つの 対象フレーム画像領域を抽出する対象抽出部と、

前記比較基準フレーム画像領域と前記対象フレーム画像領域を比較し、所定のパラメータを求める比較部と、

15 前記パラメータが所定の基準を満たさなければ、前記対象フレーム画像領域を 合成対象フレーム画像領域から除外する除外部と、

前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域を合成して合成画 像領域を生成する合成画像生成部と

を備えた画像生成装置。

20

2. 請求項1記載の画像生成装置であって、さらに、

前記基準フレーム画像内に、合成の基準となる領域を前記基準フレーム画像領域として設定する設定部と、

前記基準フレーム画像領域と、前記基準を満たす合成対象フレーム画像領域の 25 合計数が所定の数以上になるまで、前記合成対象設定部と前記比較基準抽出部と 前記対象抽出部と前記比較部と前記除外部の処理を繰り返させるフレーム数制御 部と、

を備える画像生成装置。

- 3. 請求項2記載の画像生成装置であって、さらに、
- 5 前記基準フレーム画像の指定を受ける指定受付部を備え、

前記設定部は、指定を受けたフレーム画像を前記基準フレーム画像とする画像生成装置。

- 4. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、
- 10 前記比較基準抽出部は、前記基準フレーム画像領域を前記比較基準フレーム画像領域とする画像生成装置。
 - 5. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、さらに、

前記合成対象フレーム画像領域から、1つのフレーム画像の領域としての特徴 15 が所定の条件を満たすフレーム画像の領域を取り除く排除部を備えた画像生成装 置。

6. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、 前記パラメータは、画像ずれ量である画像生成装置。

20

7. 請求項6記載の画像生成装置であって、

前記比較部は、

前記対象フレーム画像領域を含む対象フレーム画像の、前記比較基準フレーム画像領域を含む比較基準フレーム画像からの画像ずれ量を求めるフレームずれ 25 量算出部と、

前記対象フレーム画像領域の、前記比較基準フレーム画像領域からの画像ず

れ量を、前記フレームずれ量算出部が求めた画像ずれ量に基づいて求める領域ずれ量算出部と

を備えた画像生成装置。

5 8. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、

前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と前記比較基準フレーム画像領域における同じ位置の画素の特徴量の比較によって得られる画像差分である画像 生成装置。

10 9. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、

前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と、前記比較基準フレーム画像 領域における、画素の特徴量の平均値の比較である画像生成装置。

10. 請求項1または2記載の画像生成装置であって、

15 前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域は、前記フレーム 画像が、それぞれ同じ形式で分割された領域であって、

前記対象抽出部は、前記比較基準フレーム画像領域に対応する同じ位置の対象 フレーム画像領域を抽出する

画像生成装置。

20

11. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する画像生成 装置であって、

前記複数のフレーム画像うちの1つである基準フレーム画像に含まれ、合成の基準となる領域である基準フレーム画像領域と、前記基準フレーム画像以外の前記複数のフレーム画像に含まれる領域のうちの1つである比較対象フレーム画像領域との比較により求まる画像の特徴量に基づく評価値が、所定の基準を満たす

場合は、前記基準フレーム画像領域と前記比較対象フレーム画像領域を合成することを特徴とする画像生成装置。

- 12. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する画像生成 5 方法であって、
 - (a) 前記複数のフレーム画像の中の基準フレーム画像以外のフレーム画像に含まれる領域のうち、少なくとも1以上を、前記基準フレーム画像内の基準フレーム画像領域との関係で設定された所定の規則に基づいて、合成対象フレーム画像領域に設定する工程と、
- 10 (b)前記基準フレーム画像領域及び前記合成対象フレーム画像領域から、1 つの比較基準フレーム画像領域を抽出する工程と、
 - (c)前記比較基準フレーム画像領域以外の合成対象フレーム画像領域から、1つの対象フレーム画像領域を抽出する工程と、
- (d)前記比較基準フレーム画像領域と前記対象フレーム画像領域を比較し、 15 所定のパラメータを求める工程と、
 - (e) 前記パラメータが所定の基準を満たさなければ、前記対象フレーム画像 領域を合成対象フレーム画像領域から除外する工程と、
 - (f)前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域を合成して 合成画像領域を生成する工程と
- 20 を備えた画像生成方法。
 - 13. 請求項12記載の画像生成方法であって、さらに、

前記基準フレーム画像内に、合成の基準となる領域を前記基準フレーム画像領域として設定する工程と、

(g)前記基準フレーム画像領域と、前記基準を満たす合成対象フレーム画像 25 領域の合計数が所定の数以上になるまで、前記工程(a)と前記工程(b)と前 記工程(c)と前記工程(d)と前記工程(e)の処理を繰り返させる工程と、 を備える画像生成方法。

14. 請求項13記載の画像生成方法であって、さらに、

前記基準フレーム画像の指定を受ける工程を備え、

5 前記基準フレーム画像領域を設定する工程は、指定を受けたフレーム画像を前 記基準フレーム画像とする工程を含む、、

画像生成方法。

- 15. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、
- 10 前記工程(b)は、前記基準フレーム画像領域を前記比較基準フレーム画像領域とする工程を含む、画像生成方法。
 - 16. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、さらに、

前記合成対象フレーム画像領域から、1つのフレーム画像の領域としての特徴 15 が所定の条件を満たすフレーム画像の領域を取り除く工程を備えた画像生成方法。

17. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、

前記パラメータは、画像ずれ量である画像生成方法。

20 18. 請求項17記載の画像生成方法であって、

前記工程(d)は、

前記対象フレーム画像領域を含む対象フレーム画像の、前記比較基準フレーム画像領域を含む比較基準フレーム画像からの画像ずれ量を求める工程と、

前記対象フレーム画像領域の、前記比較基準フレーム画像領域からの画像ず 25 れ量を、前記フレームずれ量算出部が求めた画像ずれ量に基づいて求める工程と を備えた画像生成方法。 19. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、

前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と前記比較基準フレーム画像領域における同じ位置の画素の特徴量の比較によって得られる画像差分である画像生成方法。

20. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、

前記パラメータは、前記対象フレーム画像領域と、前記比較基準フレーム画像 領域における、画素の特徴量の平均値の比較である画像生成方法。

10

5

21. 請求項12または13記載の画像生成方法であって、

前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域は、前記フレーム画像が、それぞれ同じ形式で分割された領域であって、

前記工程 (c) は、前記比較基準フレーム画像領域に対応する同じ位置の対象 75 フレーム画像領域を抽出する工程を含む、

画像生成方法。

- 22. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成する画像生成方法であって、
- 20 前記複数のフレーム画像うちの1つである基準フレーム画像に含まれ、合成の基準となる領域である基準フレーム画像領域と、前記基準フレーム画像以外の前記複数のフレーム画像に含まれる領域のうちの1つである比較対象フレーム画像領域との比較により求まる画像の特徴量に基づく評価値が、所定の基準を満たす場合は、前記基準フレーム画像領域と前記比較対象フレーム画像領域を合成する25 ことを特徴とする画像生成方法。

23. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成するためのコンピュータプログラムであって、

前記複数のフレーム画像の中の基準フレーム画像以外のフレーム画像に含まれる領域のうち、少なくとも1以上を、前記基準フレーム画像内の基準フレーム画像領域との関係で設定された所定の規則に基づいて、合成対象フレーム画像領域に設定する合成対象設定機能と、

前記基準フレーム画像領域及び前記合成対象フレーム画像領域から、1つの比較基準フレーム画像領域を抽出する比較基準抽出機能と、

前記比較基準フレーム画像領域以外の合成対象フレーム画像領域から、1つの 10 対象フレーム画像領域を抽出する対象抽出機能と、

前記比較基準フレーム画像領域と前記対象フレーム画像領域を比較し、所定の パラメータを求める比較機能と、

前記パラメータが所定の基準を満たさなければ、前記対象フレーム画像領域を 合成対象フレーム画像領域から除外する除外機能と、

15 前記基準フレーム画像領域と前記合成対象フレーム画像領域を合成して合成画 像領域を生成する合成画像生成機能と

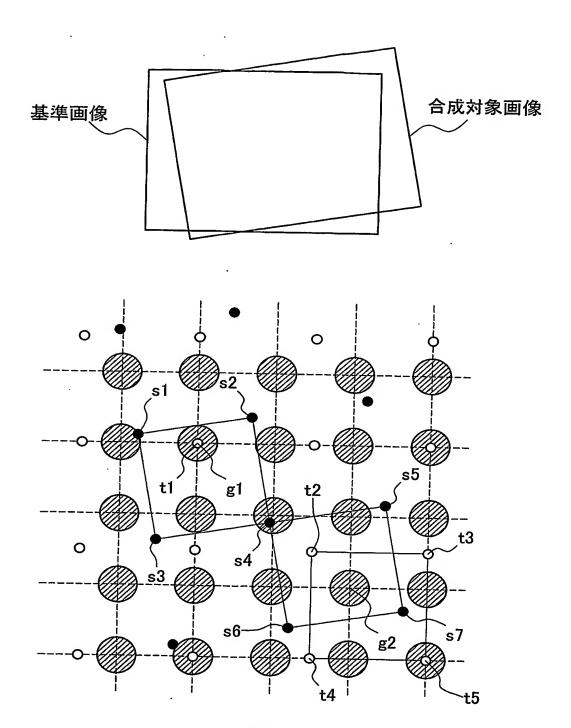
をコンピュータに実現させるコンピュータプログラム。

24. 動画像に含まれる複数のフレーム画像から静止画像を生成するためのコ 20 ンピュータプログラムであって、

前記複数のフレーム画像うちの1つである基準フレーム画像に含まれ、合成の基準となる領域である基準フレーム画像領域と、前記基準フレーム画像以外の前記複数のフレーム画像に含まれる領域のうちの1つである比較対象フレーム画像領域との比較により求まる画像の特徴量に基づく評価値が、所定の基準を満たす場合は、前記基準フレーム画像領域と前記比較対象フレーム画像領域を合成する処理をコンピュータに実現させることを特徴とするコンピュータプログラム。

1/14

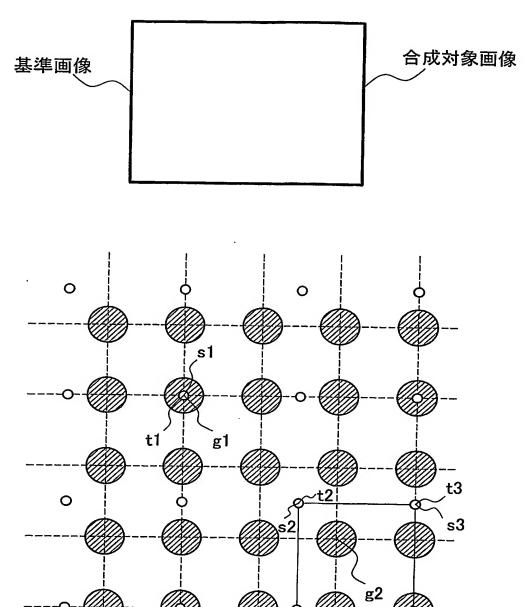
図 1



○・・・・基準画像の画素●・・・・合成対象画像の画素

2/14

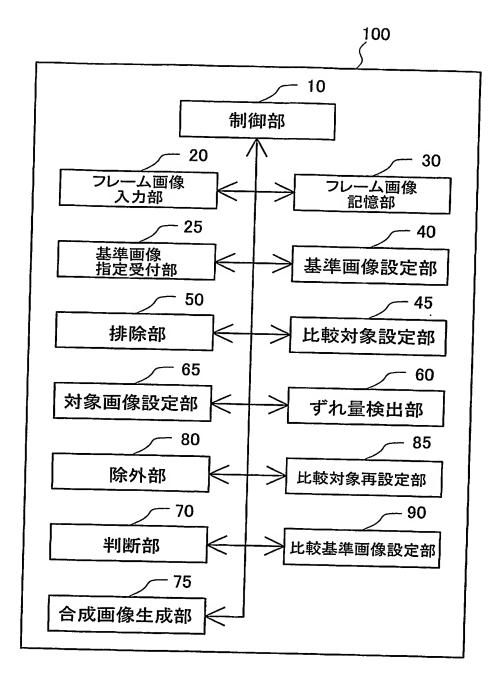
図 2



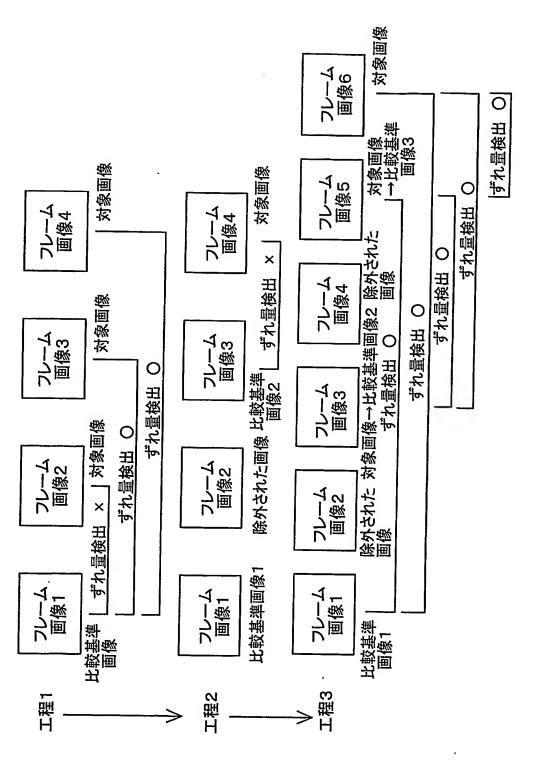
〇・・・・基準画像と合成対象画像の画素

3/14

図 3

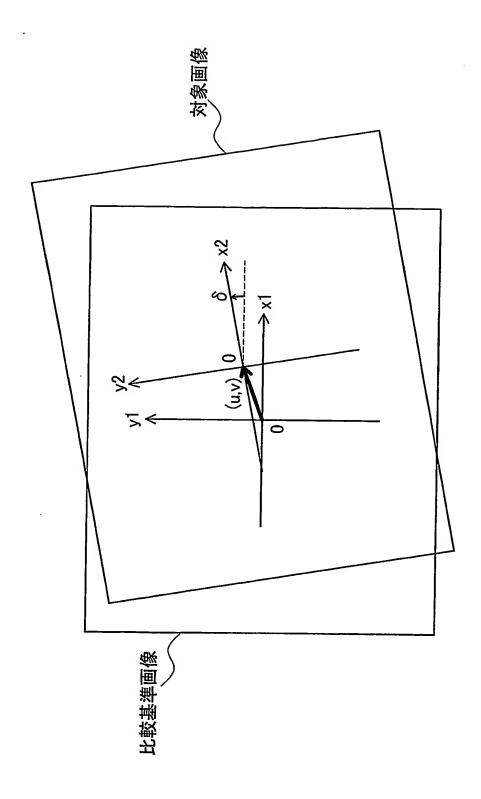


4/14



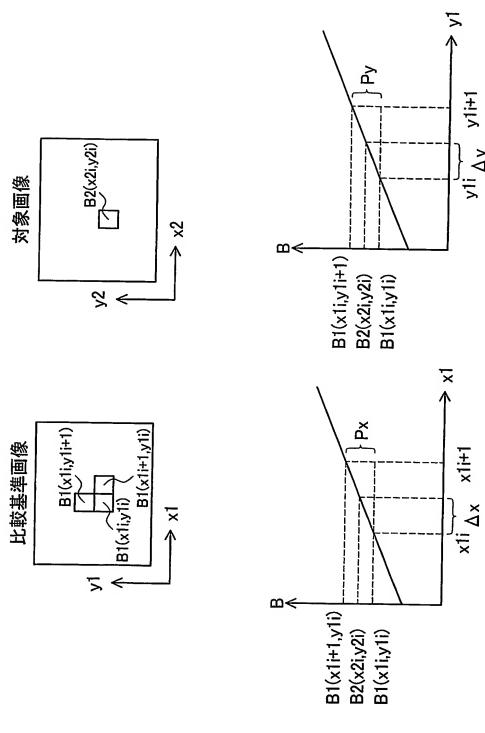
図

5/14



Ŋ

6/14

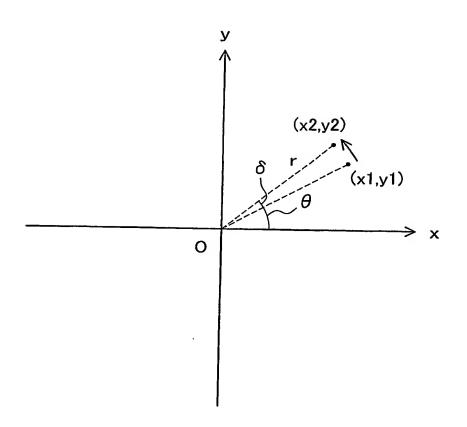


(a)

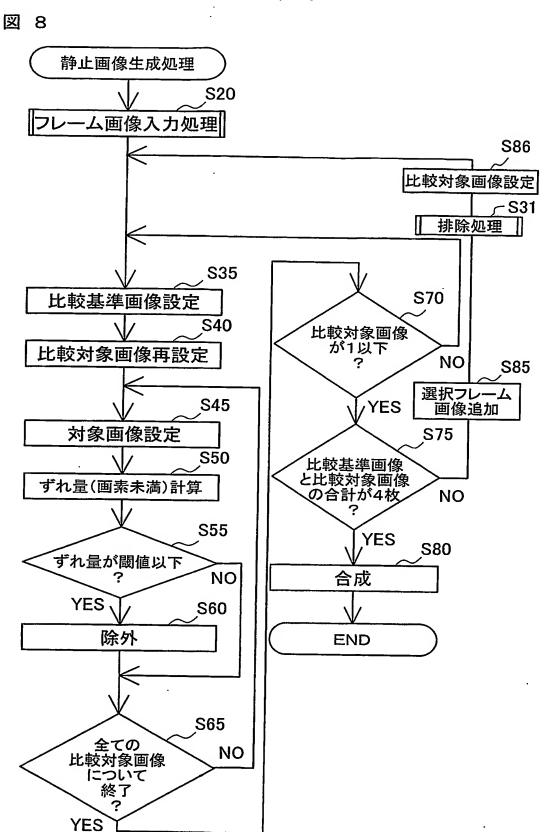
<u>図</u>

9

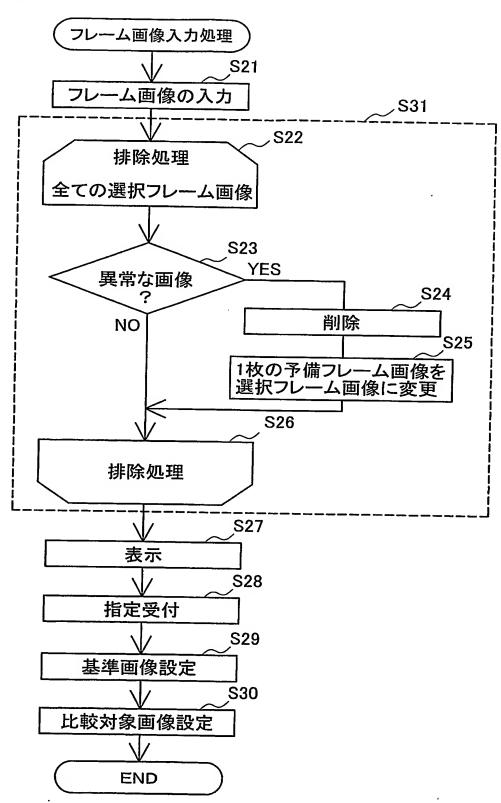
7/14



8/14

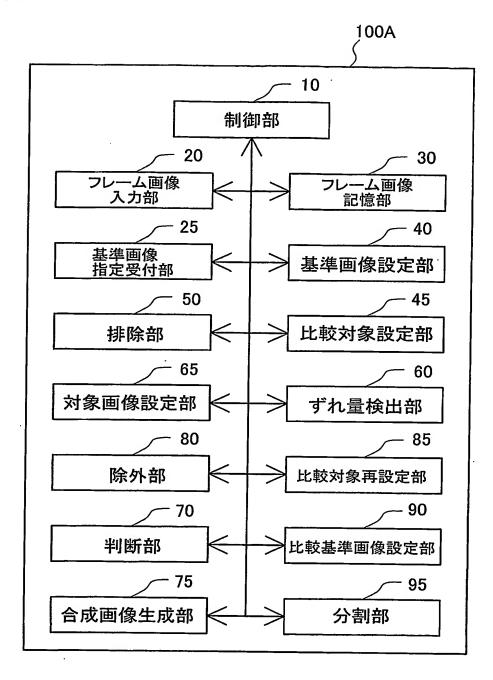


9/14

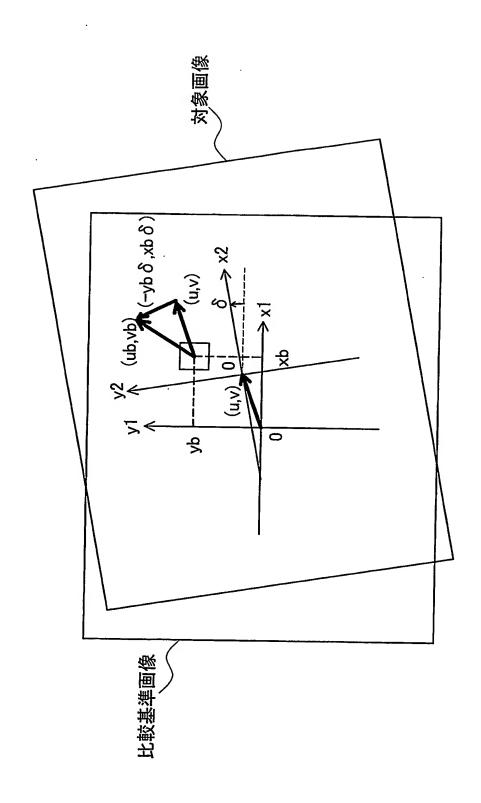


10/14

図 10



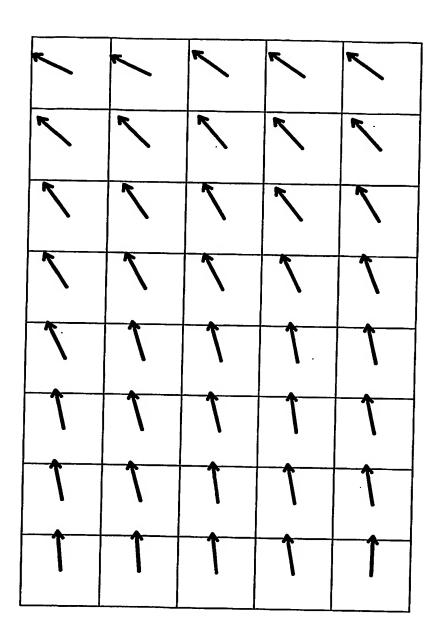
11/14



図二

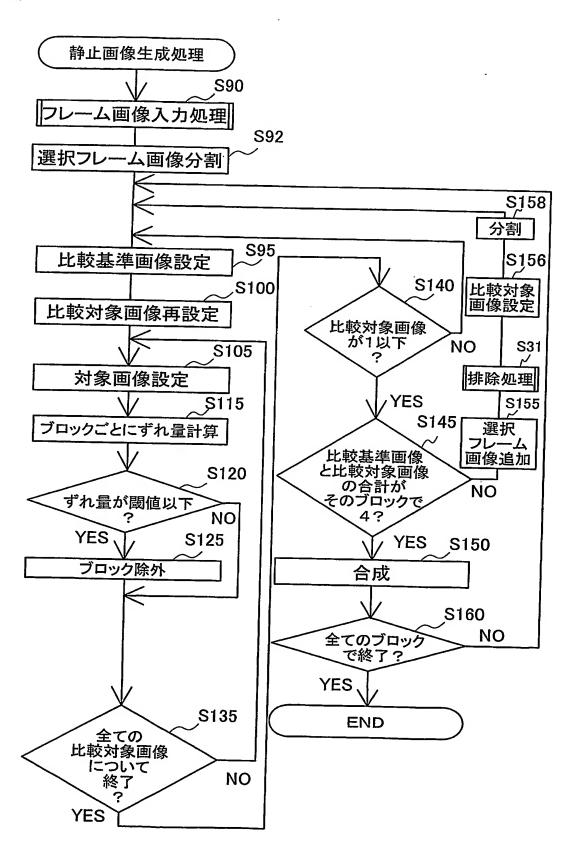
12/14

図 12

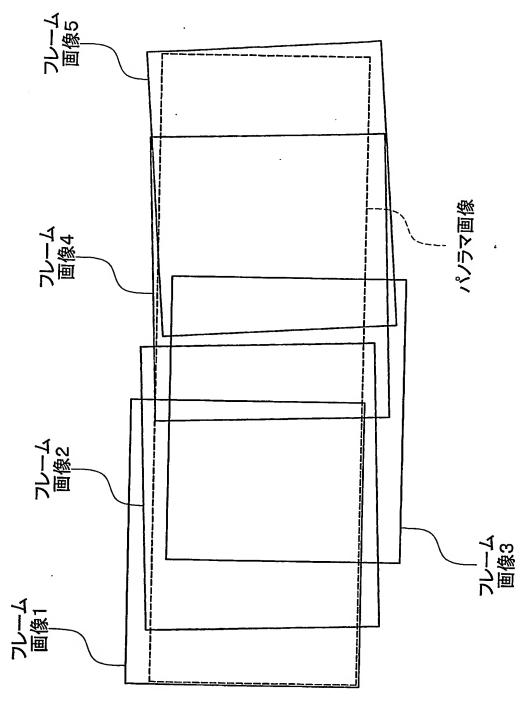


13/14

図 13



14/14



14

WO 2004/093011

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (January 2004)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

PCT/JP2004/005514

International application No.

PCT/JP2004/005514 CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl7 G06T3/00, H04N1/387, H04N5/265, H04N5/93, H04N7/01 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC B. FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl7 G06T3/00, H04N1/387, H04N5/265, H04N5/93, H04N7/01 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2004 Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used) C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Category* Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No. Х JP 2-10680 U (Casio Computer Co., Ltd.), 11,22,24 23 January, 1990 (23.01.90), Full text; all drawings JP 10-69537 A (NEC Corp.), A 1 - 2410 March, 1998 (10.03.98), Full text; all drawings (Family: none) A JP 2000-244851 A (Canon Inc.), 1 - 2408 September, 2000 (08.09.00), Full text; all drawings & EP 10013174 A2 | × | Further documents are listed in the continuation of Box C. See patent family annex. Special categories of cited documents: later document published after the international filing date or priority "A" document defining the general state of the art which is not considered date and not in conflict with the application but cited to understand to be of particular relevance the principle or theory underlying the invention earlier application or patent but published on or after the international document of particular relevance; the claimed invention cannot be filing date considered novel or cannot be considered to involve an inventive document which may throw doubts on priority claim(s) or which is step when the document is taken alone cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means combined with one or more other such documents, such combination "P" document published prior to the international filing date but later than being obvious to a person skilled in the art the priority date claimed document member of the same patent family Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report 14 May, 2004 (14.05.04) 01 June, 2004 (01.06.04) Name and mailing address of the ISA/ Authorized officer Japanese Patent Office Facsimile No. Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP2004/005514

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim N
Α .	JP 6-350974 A (Matsushita Electric Industrial Co., Ltd.), 22 December, 1994 (22.12.94), Full text; all drawings (Family: none)	1-24
		·
	·	
	·	
		·
	·	
	ontinuation of second sheet) (January 2004)	

A. 発明の	属する分野の分類(国際特許分類(IPC))		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
Int.	Int. Cl' G06T 3/00 , H04N 1/387 , H04N 5/265 , H04N 5/93 , H04N 7/01							
	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	, non 6, 50 , non 1, 01						
	行った分野							
調査を行った	最小限資料(国際特許分類(IPC))							
Int.	Int. C1' G06T 3/00 , H04N 1/387 , H04N 5/265 , H04N 5/93 , H04N 7/01							
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの								
日本	国公開実用新案公報 1971-2004年							
	•							
		•						
国際調査で使	用した電子データベース(データベースの名称							
	れった過う。 テ・、ス(ケータベースの名材	、 調金に使用した用語)						
C. 関連す	ると認められる文献		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
引用文献の、			関連する					
カテゴリー*	一 一 一 一	ときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号					
X	JP 2-10680 U (カシオ計算機株式会	社)	11, 22, 24					
	1990. 01. 23		11, 22, 24					
,	全文、全図							
·		•						
	TD 10 COFOR 1 (- 1							
A	JP 10-69537 A (日本電気株式会社)		1-24					
	1998.03.10 (ファミリーなし)							
	全文、全図							
A								
X C欄の続き	とにも文献が列挙されている。							
		□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。					
* 引用文献の		の日の後に公表された文献						
コート A D								
	負日前の出願または特許であるが、国際出願日	出願と矛盾するものではなく、発	明の原理又は理論					
以後に公	☆表されたもの	の理解のために引用するもの「X」特に関連のある文献であって、当	はなかまでいるなが					
「L」優先権主	- プログラス は で							
マ献 (田	は他の特別な理由を確立するために引用する関由を付す)	「Y」特に関連のある文献であって、当	該文献と他の1以					
	されていた。 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、	上の文献との、当業者にとって自	明である組合せに					
「P」国際出願	「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献							
国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 14.05.2004								
01. 6. 2004								
国際調査機関の名称及びあて先 特許庁寒杏宮(梅間のちょ時号)								
日本選	特許庁(ISA/JP)	真木 健彦	3009					
典 唐安朝	3便番号100-8915 3千代田区霞が関三丁目4番3号	shar m m						
	/・「VMPR#*関二」日4番3号	電話番号 03-3581-1101	内線 3531					

		四次四级国马	PCT/JP20	04/005514
C (続き).	関連すると認められる文献			
引用文献の カテゴリー*	一	きは、その関連す	る箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
A	JP 2000-244851 A (キヤノン株式会社) 2000.09.08 全文、全図 & EP 1001374 A2		may) vo	1-24
A	JP 6-350974 A (松下電器産業株式会社) 1994.12.22 (ファミリーなし) 全文、全図			1-24
				,